

COMMANDE DE VANNE AVIO IE 1 2019-2020
Extrait de corrigé

1 - Modélisation de l'action du fluide sur 1 : $\{ F_{Fl \rightarrow 1} \} : \left\{ \begin{pmatrix} p\pi(R_e^2 - R_i^2) \\ - \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} - \\ 0 \\ - \end{pmatrix} \right\}_C$

Glisseurs à axes // ; Symétrie des actions mécaniques de moments autour de l'axe (C, \vec{x}_0)

2 - Action hydrostatique sur le tablier : Glisseurs à axes concourants produisent un glisseur en O' ;

$$\vec{F}_{eau/2} = \iint -\rho g H \vec{n} dS = - \int_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} \int_{\gamma_1}^{\gamma_2} \rho g H \begin{pmatrix} +\cos\gamma \\ 0 \\ -\sin\gamma \end{pmatrix}_0 R d\gamma dy = -\rho g H R a \begin{pmatrix} \sin\gamma_2 - \sin\gamma_1 \\ 0 \\ \cos\gamma_2 - \cos\gamma_1 \end{pmatrix}_0$$

3 - Isolement de 1

$$\{ F_{Fl \rightarrow 1} \} : \left\{ \begin{pmatrix} F_{Fl/1} \\ - \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} - \\ 0 \\ - \end{pmatrix} \right\}_{A,B,C} ; \{ F_{0/1}^A \} : \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ - \\ Z_{01}^A \end{pmatrix} \begin{pmatrix} - \\ 0 \\ - \end{pmatrix} \right\}_A ; \{ F_{0/1}^B \} : \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ - \\ Z_{01}^B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} - \\ 0 \\ - \end{pmatrix} \right\}_B$$

$$\{ F_{2/1}^B \} : \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ - \\ Z_{21}^B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} - \\ 0 \\ - \end{pmatrix} \right\}_B = \left\{ \begin{pmatrix} Z_{21}^B \sin\alpha \\ - \\ Z_{21}^B \cos\alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} - \\ 0 \\ - \end{pmatrix} \right\}_B \quad \text{Or } \vec{M}_{0/1}^A(B) = \vec{BA} \wedge Z_{01}^A \vec{z}_0 = l \vec{x}_0 \wedge Z_{01}^A \vec{z}_0 = -l Z_{01}^A \vec{y}$$

PFS à 1 en B :
$$\begin{cases} F_{Fl/1} + Z_{21}^B \sin\alpha = 0 \\ Z_{01}^A + Z_{01}^B + Z_{21}^B \cos\alpha = 0 \\ -l Z_{01}^A = 0 \end{cases}$$

4 - Isolement de 2

$$\{ F_{eau/2} \} : \left\{ \begin{pmatrix} X_{e2} \\ - \\ Z_{e2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} - \\ C_v \\ - \end{pmatrix} \right\}_O ; \{ F_{0/2}^O \} : \left\{ \begin{pmatrix} X_{02}^O \\ - \\ Z_{02}^O \end{pmatrix} \begin{pmatrix} - \\ 0 \\ - \end{pmatrix} \right\}_O ; \{ F_{1/2}^B \} : \left\{ \begin{pmatrix} -Z_{21}^B \sin\alpha \\ - \\ -Z_{21}^B \cos\alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} - \\ 0 \\ - \end{pmatrix} \right\}_B \quad \text{ou simplement } \vec{F}_{1/2}^B = -Z_{21}^B \vec{z}_2$$

$$\text{Or } \vec{M}_{1/2}^B(O) = \vec{OB} \wedge -Z_{21}^B \vec{z}_2 = -f \vec{x}_2 \wedge -Z_{21}^B \vec{z}_2 = -f Z_{21}^B \vec{y}$$

PFS à 2 en O :
$$\begin{cases} X_{e2} + X_{02}^O - Z_{21}^B \sin\alpha = 0 \\ Z_{e2} + Z_{02}^O - Z_{21}^B \cos\alpha = 0 \\ -Z_{21}^B f + C_v = 0 \end{cases}$$

5 - Résolution

$$Z_{01}^A = 0 \quad ; \quad Z_{21}^B = C_v / f \quad ; \quad Z_{01}^B = -Z_{21}^B \cos\alpha = -C_v \cos\alpha / f \quad ; \quad F_{Fl/1} = -Z_{21}^B \sin\alpha = -C_v \sin\alpha / f$$

$$X_{02}^O = Z_{21}^B \sin\alpha - X_{e2} = C_v \sin\alpha / f - X_{e2} \quad ; \quad Z_{02}^O = Z_{21}^B \cos\alpha - Z_{e2} = C_v \cos\alpha / f - Z_{e2}$$

6 - Application Numérique :

Avec les données, il vient : $X_{e2} = -2150 \text{ N} \quad ; \quad Z_{e2} = 1650 \text{ N} \quad ; \quad C_v = -200 \text{ Nm}$

D'où $Z_{01}^A = 0 \quad ; \quad Z_{01}^B = 191 \text{ N} \quad ; \quad X_{02}^O = 1876.3 \text{ N} \quad ; \quad Z_{02}^O = -1841 \text{ N} \quad ; \quad Z_{21}^B = -333.3 \text{ N}$

$$F_{Fl/1} = 273 \text{ N} \quad \text{d'où } p = \frac{F_{Fl/1}}{\pi(R_e^2 - R_i^2)} = -\frac{C_v \sin\alpha}{\pi(R_e^2 - R_i^2)} \quad \text{et } p = 6.794e+03 \text{ Pa}$$

Statique graphique

Echelle des efforts 1 cm \Leftrightarrow 350 N

$$\vec{F}_{\text{eau}/2} + \vec{F}_{0/2} + \vec{F}_{1/2} = \vec{0}$$

$$\|\vec{F}_{\text{eau}/2}\| = 2695\text{N}; \|\vec{F}_{0/2}\| = 2450\text{N}; \|\vec{F}_{1/2}\| = 525\text{N}$$

